

Bürstenlose DC-Mikromotoren

0,012 mNm

Elektronische Kommutierung

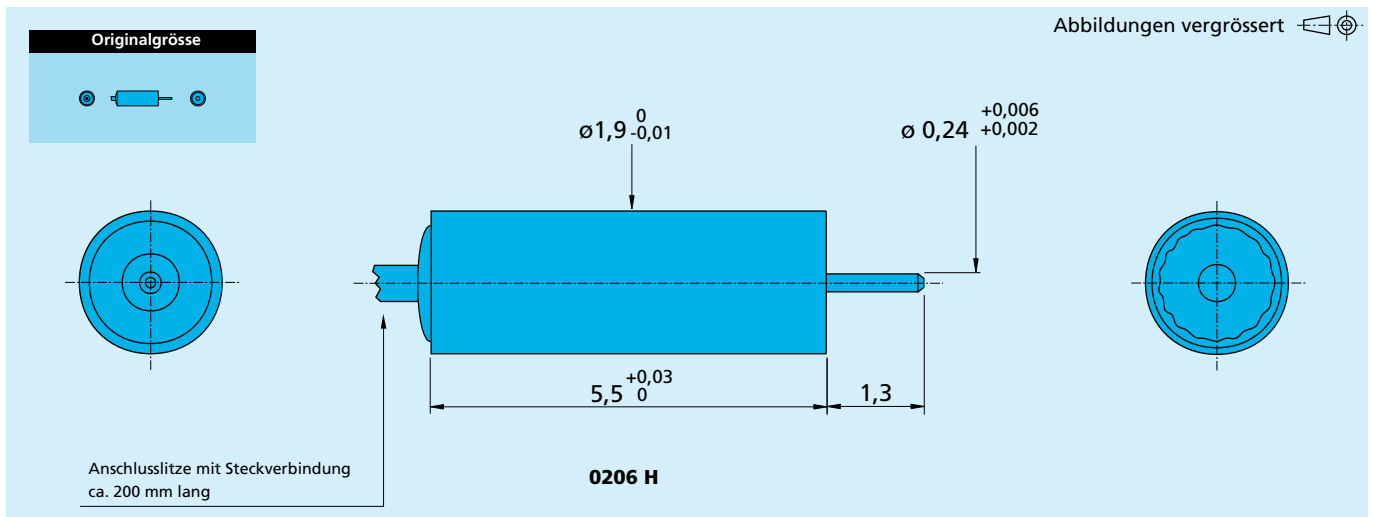
Kombinierbar mit
Mikroplanetengetriebe:
02/1
Motion Controller:
MCBL 07002

Serie 0206 ... B

	0206 H		001 B	
Nennspannung	U_N		1	V _{eff}
Anschlusswiderstand, Phase-Phase	R		7,2	Ω
Abgabeleistung max. ¹⁾	P_2 max.		0,13	W
Wirkungsgrad max.	η max.		26,7	%
Leerlaufdrehzahl	n max.		100 000	rpm
Leerlaufstrom	I_o		0,032	A
Anhaltmoment	M max.		0,0095	mNm
Reibungsdrehmoment	C_o		0,001	mNm
Dynamischer Reibungskoeffizient	C_v		$0,0015 \cdot 10^{-5}$	mNm/rpm
Drehzahlkonstante	k_n		126 320	rpm/V
Generator-Spannungskonstante	k_E		0,00792	mV/rpm
Drehmomentkonstante	k_M		0,0756	mNm/A
Stromkonstante	k_I		13,223	A/mNm
Steigung der n-M-Kennlinie	$\Delta n / \Delta M$		12 030 000	rpm/mNm
Anschlussinduktivität, Phase-Phase	L		3,9	μH
Mechanische Anlaufzeitkonstante	τ_m		9	ms
Rotorträgheitsmoment	J		0,00007	gcm ²
Winkelbeschleunigung	α max.		1 350	$\cdot 10^3$ rad/s ²
Wärmewiderstände	$R_{th 1} / R_{th 2}$	50 / 250		K/W
Thermische Zeitkonstante	τ_{w1} / τ_{w2}	0,15 / 9,2		s
Betriebstemperaturbereich		- 30 ... + 125		°C
Wellenlagerung		Gleitlager		
Wellenbelastung, max. zulässig:				
- Radial bei 20 000 rpm		0,2		N
- Axial bei 20 000 rpm		0,2		N
- Axial im Stillstand		1		N
Wellenspiel:				
- Radial	≤	20		μm
- Axial	≤	50		μm
Gehäusematerial		Stahl, vernickelt		
Gewicht		0,09		g
Drehrichtung		ansteuerungsbedingt		
Empfohlene Werte - diese gelten unabhängig voneinander				
Drehzahl bis ²⁾	n_e max.		100 000	rpm
Dauerdrehmoment bis ^{1) 2)}	M_e max.		0,012	mNm
Thermisch zulässiger Dauerstrom ^{1) 2)}	I_e max.		0,2	A

¹⁾ bei 100 000 rpm,

²⁾ Wärmewiderstand $R_{th 2}$ nicht reduziert



Angaben zu Gewährleistung und Lebensdauer sowie weitere technische Erläuterungen siehe „Technische Informationen“.

Ausgabe 2006-2007

Änderungen vorbehalten.

www.faulhaber-group.com